TECHNIQUES & TECHNOLOGIES

Robotique et mécatronique

Programmeur IRC5

ABB- P5

PUBLIC

Toute personne impliquée dans la programmation, la conception, l'étude ou la mise en service d'un robot industriel.

Ce stage s'adresseégalement aux opérateurs de production ayant besoin des notions de base de programmation du robot.

PREREQUIS

Savoir situer un objet dans l'espace par rapport à différents repères orthonormés

Savoir communiquer avec un menu présenté sur écran tactile

MODALITES PEDAGOGIQUES

Formateur habilité ABB

30 % du temps du stage : théorie et exercices réalisés en salle à partir des supports pédagogiques permettant l'acquisition de bases solides, l'appréhension et la personnalisation des guides d'utilisation remis
70 % du temps du stage : pratique et manipulation en atelier de formation, exercices concrets réalisés individuellement ou en petits groupes sur les robots et armoires de commande ABB

MODALITES DE SUIVI ET D'EVALUATION

Des tests et QCM sont réalisés pendant et en fin de stage pour s'assurer de la compréhension des sujets traités

N° déclaration d'activité
72 33 000 12 33
SIRET – 781843073
NAF – 8532Z
N° Qualiopi – 8575624

OBJECTIFS DE LA FORMATION

- Utiliser un robot dans ses fonctions basiques
- Apprendre à réaliser des programmes (première étape vers la conception d'applications intéressantes et utilisables)

PROGRAMME

- Vue d'ensemble :
  - Description du robot, de l'armoire, du pupitrede programmation
  - Étude des différents modes de marche, en manuelou en automatique
- Pilotage manuel :
  - Déplacement manuel du robot en axe/axe, linéaireet réorientation
  - Déverrouillage de la supervision de mouvement
- Repères :
  - Création et utilisation d'un référentiel outil
  - Création et utilisation d'un référentiel
  - Utilisation de fonctions de décalage
- Programmation :
  - Principe de base : architecture et création d'un programme, demodule, de routine, et de données
  - Exécution du programme, d'une routine seule
  - Sauvegardes et chargements totaux ou partiels
  - Vérification de la bonne géométrie robot
- Trajectoire :
  - Différentes instructions de mouvement
  - Création et modification de trajectoire
  - Optimisation des paramètres de mouvement
- Entrées/Sorties
  - Désactivation des signaux
  - Configuration et visualisation des signaux
  - Utilisation des instruments de base permettant l'activation, la désactivation des signaux
- Instructions de base :
  - Attentes, choix, répétition, affectation, ….
  - Affichage de messages d'information, de choix sur l'écran
  - Présentation des possibilités de RobotStudio Online

2 750 €HT
par personne

4 à 10
participants

5 jours
35 heures

INFORMATIONS ET INSCRIPTION
info@afpiso.com
www.formation-maisonindustrie.com